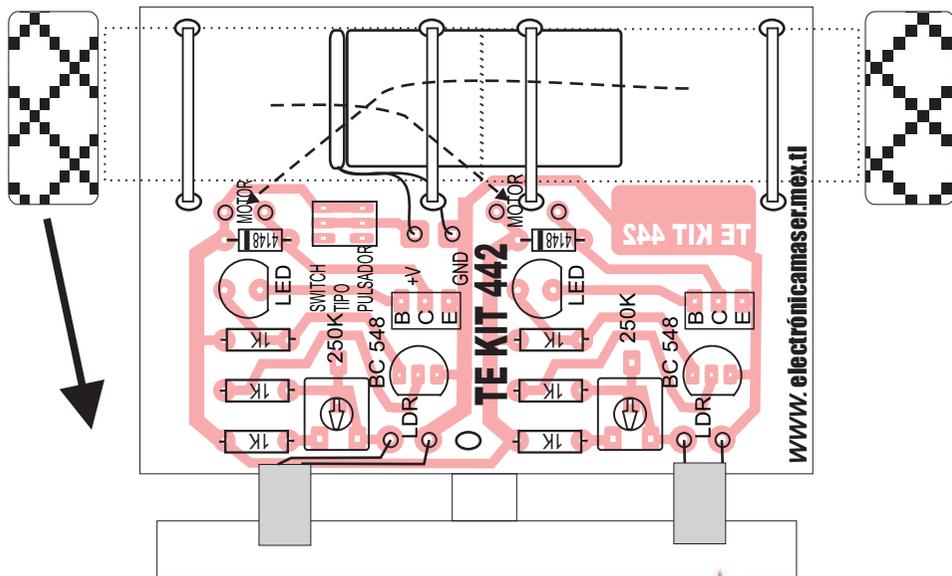


# ROBOT CARRITO SEGUIDOR DE LUZ CON SENSOR LDR 2 MOTORES 9V



[www.electronicamaser.mex.tl](http://www.electronicamaser.mex.tl)

Av. ARGENTINA N° 344 tienda - L 29 Cel.995256872 Email: [electronicamaser@hotmail.com](mailto:electronicamaser@hotmail.com)

Distribuidor: de libros, folletos técnicos, programas y videos técnicos educativos en c.d..más de 1000 proyectos electrónicos en archivo, tarjetas impresas, de alarmas - amplificadores hasta 1,200 watt - cargadores automáticos contadores - controles remotos - cross over - detectores de nivel, humedad - dimmer - distorsionadores - ecco delay-ecualizadores - estabilizadores - extractores de señal - fuentes reguladas variables simétricas - grabadores de pic generador de pulsos - intercomunicadores - interruptores de toque de pluma - interruptores activados por palmas inversores inyectores - luces intermitentes - luz de emergencia - luz nocturna automática - mezcladores - master -previos de audio - probador de control remoto - puntas lógicas - radios AM FM. - secuenciales - sirenas - strobos- temporizadores termostatos - timbres electrónicos - transmisores de FM. - vumeter - visualizadores. kits armados, venta de componentes, accesorios y materiales en general.....

DISEÑO DE PLACA IMPRESA EN BAQUELITA Y FIBRA DE VIDRIO - SOLUCIONES EN AUTOMATIZACIÓN INDUSTRIAL

LDR trabaja de la siguiente forma: con presencia de Luz su resistencia es baja promedio 600 ohmios y cuando hay oscuridad la resistencia aumenta a infinito.

Una vez montado el circuito si se hace llegar luz con un puntero laser al LDR, la resistencia interior de la misma disminuye hasta su valor mínimo (dependiendo de la fotoresistencia) así dejando pasar la corriente hasta la base del transistor Q1 la cual se "excitara" así dejando pasar corriente por medio de sus terminales (colector-emisor) y dejando en funcionamiento el motor que esta conectado a la rama de la fotoresistencia que iluminamos previamente. Y lo mismo ocurrira con la otra sección del circuito si iluminamos la otra fotoresistencia. por lo cual, para conseguir el efecto seguidor de luz se deben cambiar de posición los motores como se aprecia en el esquema de montaje.

El circuito del lado derecho alineado con el motor de la LDR izquierdo y lo mismo con el lado izquierdo por lo cual notaremos que si ilumino a una LDR el robot girara hacia el lado el cual ilumine ya que solo funcionara un solo motor.

Tener cuidado de que las LDR no estén muy juntas ya que se iluminan las dos a la vez solo ira en linea recta

## LISTA DE MATERIALES

1K	6
250K TRIMPOT	2
1N4148	2
BC 548	2
BD 135	2
LED	2
SW PULSADOR	1
LDR	2
TEKIT 442	1

MOTOR RED. DC	2
RUEDAS	2
BATERIA 9V	1
CLIP DE BAT	1
CENTILLO 15CM	4

